

# COMMISSIONING INSTRUCTIONS

## SBMb CONTROL UNIT FOR SUNSHADE

Version B05

### Prerequisites

- SBMb Connection: Ensure SBMb is connected to 24 VAC and CAN.
- Power Supply: Connect the power supply (230 VAC) to the motors.
- Motor Connection: Connect the motors (maximum of 2 motors, no parallel connections).
- Authorized Personnel: The commissioning personnel must have the necessary permissions to use the LINDINSIDE mobile app..

### Commissioning Procedure

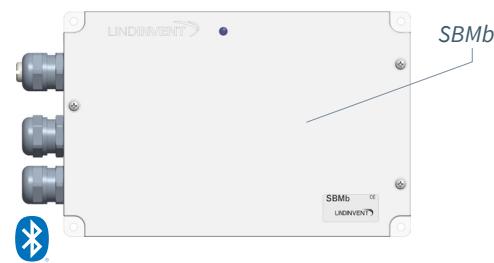
Follow the instructions below. The control unit is equipped for commissioning via the LINDINSIDE mobile app.

#### LINDINSHADE

The system software LINDINSHADE determines the mode a particular sunshade should be in. Refer to the project instructions and other documentation for activating LINDINSHADE.

### Attachments

Se bilagor för anvisning kring motortest och för menyn med styrparametrar till SBM, från mjukvara SBM 2.0.0



Smartphone with  
LINDINSIDE App  
For communication with  
SBMb and other devices.

### COMMISSIONING STEPS VIA LINDINSIDE

(Refer to the next page for screenshots)

#### When the correct building is selected in the app:

##### 1. Scan and Identify Devices

Pull down to scan and identify devices. To locate the correct control unit from the identified devices, press the clock symbol for the unit in the list that might be the sought one. A beep and a flashing blue light will indicate which unit has been activated via the clock symbol

##### 2. Set (Change) Node-ID

Select the field for Node-ID of the identified unit. Enter the unique Node-ID between 1–239 assigned to the control unit according to the recommended allocation from Lindinvent.

After assigning: Perform a new scan to verify that the unit's Node-ID has been updated correctly. For assigning Node-ID to a large number of units, use the "Set node-IDs" function.

##### 3. Connect to the Unit

Tap the field for the unit's product name to connect. Scan and reconnect if there are issues.

##### 4. Quick setup

From the arrow buttons at the top of the quick-setup screen: Verify that the sunshade is connected so that the motors operate the shade up and down according to the direction on the arrow keys:

- Press "Enter" to activate motor 1.
- Operate with up and down arrows (test).
- Press "Enter" to activate motor 2.
- Operate with up and down arrows (test).
- Press "Enter": SBMb will automatically perform motor calibration and runtime timing.



#### 5. Set Parameters in Quick Setup Screen:

- Safety function
  - Default set to [0] = Inactive (interior sunshade)
  - If set to [1] = Controlled (exterior sunshade)

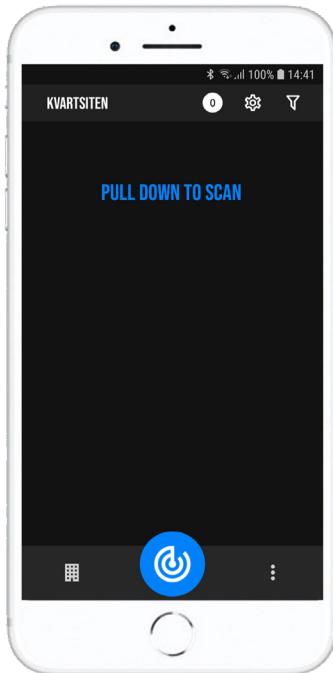
##### For each motor (M1 and M2):

- Sunshade Type (LINDINSHADE function)
  - Default satt till [2] = Venetian (persienn)
- (Test mode)
  - Default set to [0] = Inactive
- (Test value)
  - Default set to [0]

#### Button Connection

- Up to 2 wired buttons: Refer to the external connection diagram for SBMb.
- Up to 4 Enocean buttons (optional): LINDINSIDE supports connecting a wireless button to the designated motor.

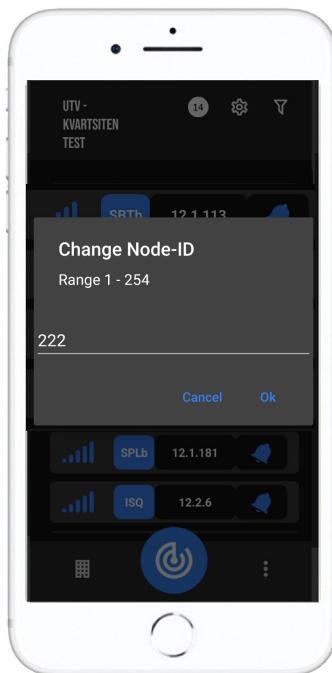
## Screenshots from LINDINSIDE

**SCAN DEVICES**

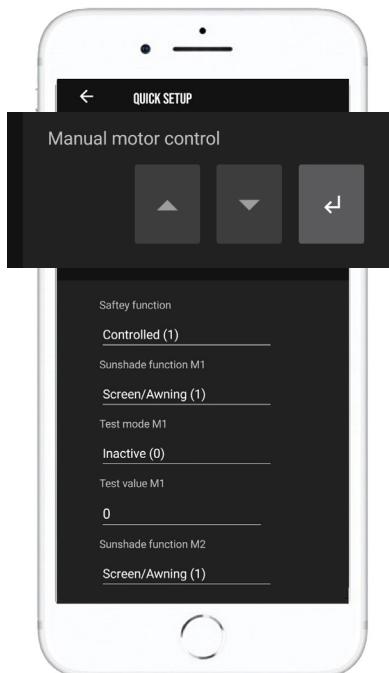
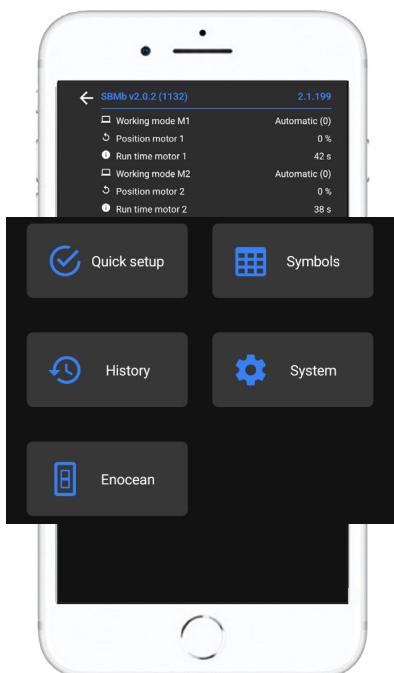
Pull down on the start screen in LINDINSIDE. Nearby devices are scanned and displayed in a scrollable list on the mobile screen.

**A. Identify Device:**

Press the clock symbol. A sound and light signal indicate which device has been activated.

**B. Change Node-ID**

Press the Node-ID field. A window allows the Node-ID to be updated. Rescan to check the update.

**C. After pressing the product name field:**

The control unit's start screen with function selections and status values is displayed. Under the Quick setup function, the necessary settings for commissioning and motor control are placed.

The unit is commissioned when the list of settings under Quick setup is updated and the motor directions are checked. Wireless buttons are linked to the unit under the Enocean function selection.

## SUNSHADE DIRECTION CONTROL

### Prerequisites

Commissioning of SBM or SBMb can be performed when the CAN loop with 24 VAC is connected. Motors must be connected. The descriptions below can also be used for setting the end position switches of the sunshades.

Normally, the sunshade supplier sets the end position switches. The following describes various procedures for direction control depending on whether the control unit is of version SBM or SBMb.

Direction control can always be performed manually directly on the circuit board of SBM/SBMb via buttons K1, K2 & K3, see alternative 2 below. For SBM up to version A04, the user panel DHP is used, see alternative 1 below. From SBMb onwards, connection via LINDINSIDE is required unless the direction control is performed via the circuit board of SBMb and buttons K1, K2 & K3, as described below.

**Note:** Measurement of runtime in SBM only works from version SBM A04 onwards. For earlier versions of SBM, the runtime must be measured manually and the time entered via Symbol.

### Alternative 1: (Not SBMb)

#### Direction Control using the DHP User Panel

Connect the DHP user panel to SBM and log in.

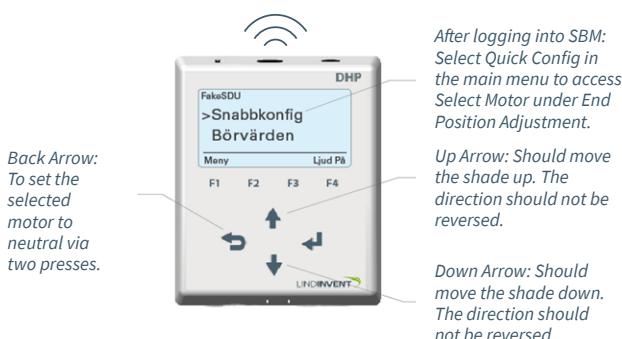
##### Navigate to:

*Quick Configuration → End Position Adjustment → Select Motor*

In the menu, select the motor to be checked. Press the up arrow ( $\uparrow$ ) or down arrow ( $\downarrow$ ) once to move the shade. Any button press after starting stops the motor. The sunshade should move in the direction indicated by the arrow on the DHP. If the direction is opposite, the wires in the UP and DOWN terminals of SBM should be swapped. Each motor should be checked and corrected individually.

After verifying the correct direction, press the back arrow twice to start a programmed process that begins with the motors simultaneously moving their shades to the lower end position. After 120 seconds (adjustable time), the shades are automatically moved to their upper positions, one at a time. The runtime is measured and recorded. This time is used to position the shade at any desired level from 0 to 100%.

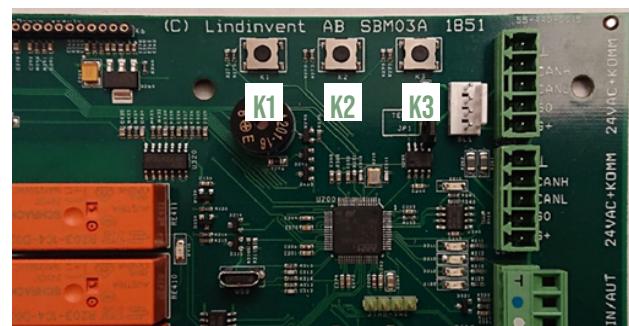
IR Window for IR Eyes on SBM



### Alternative 2: (SBM & SBMb)

#### Direction Control via Buttons on the Circuit Board

On the circuit board, there are 3 buttons (K1, K2, K3) for manual motor operation. Remove the cover of SBM/SBMb to access the buttons.



- K1 should move the shade up  
- as the up arrow on DHP/LINDINSIDE would indicate.
- K2 should move the shade down  
- as the down arrow on DHP/LINDINSIDE would indicate.
- K3 switches between motor 1, motor 2, and neutral.

If the direction is opposite to the specified direction for buttons K1 and K2 above, the wires in the UP and DOWN terminals of SBM/SBMb should be swapped. Each motor should be checked and corrected individually.

After completing the check and any corrections: Press button K3 twice to set it to neutral! In neutral, the motors will simultaneously move the shades to the lower end position and wait there for 120 seconds (adjustable time). Then, the shades are automatically moved to their upper positions, one at a time, while the runtime is measured. This measured runtime will be used to position the shade at any desired level from 0 to 100%.

### Alternative 3: (From SBMb B05 and LINDINSIDE)

Connection via LINDINSIDE Under the Quick setup screen, there are controls for motor operation.

**NOTE:** Ensure that the motor test mode is deactivated after motor direction and calibration are completed. Deactivate motor test mode in LINDINSIDE by pressing “Enter,” and the deactivated state is indicated on the screen by the color of the arrow keys changing from white to gray.

## Presentation av variabler

I den ordning som rubrikerna presenteras i huvudmenyn till styrenheten.

Inledning till menystrukturen i SBM/SBMb	Tillgängliga användargränssnitt med SBM		Visas i display	Kommentar [Defaultvärde]
	DHP	SBMb		
Applikationer i DHP	Handenhet som används till versioner av SBM utan stöd för Bluetooth®. Via DHP kan SBM nås antingen trådbundet via kablage eller trådlöst via IR beroende på vilken applikation i DHP som aktiveras.		Ärvärden:	[0]; Visar aktuellt driftsläge; [Automatisk] Lista: <Automatisk(0) = Går till förvald Position M1>; <Manuell(1) = Går till en manuellt ställbar position via tryckknapp>.
SerialSDU (via FTP-kabel & RJ45-kontakt)	Programval i DHP vid uppkoppling med FTP-kabel & RJ45-kontakt		Driftläge M1	[0] Anges i % från 0 till 100.
FakeSDU (via IrDA)	Programval i DHP vid uppkoppling via IrDA-enhet på DHP och SBM		Position M1	[0] Förvald position för solavskärmning motor1 vid driftläge automatisk. Anges i % där 0 är helt öppen.
RemoteSDU (via CAN-slingan)	Vid uppkoppling via RJ11-kablage från DHP till CAN-anslutning		Pos M1 BV	[0] Förvald position för solavskärmning motor1 vid driftläge automatisk. Anges i % där 0 är helt öppen.
LINDINTELL/LINDINSPECT (från utgåva 1.33.0)	Ensild enhet nås via LINDINTELL [TCP/IP över gateway NCE]		Vinkel M1	Ett ärvärde; [0 = helt parallell/öppen i nedfält läge]; vinkel anges i grader med tecken där + normalt motsvarar vinkling av frontsida ned/mot rum och - anger frontsida vinklad bakåt relativt rum. Rörelseområde anges via angivna solskyddstyp.
Tillgängliga användargränssnitt med SBMb			Vinkel M1 BV	[0]; Internt värde som ställs av funktion.
LINDINSIDE	Kommunikation via mobilapp LINDINSIDE ersätter handenhet DHP.		Tid Man M1	[0]; Tid i minuter sedan manuell drift aktiverats. Driftläget ställs i Manuell så snart tryckknapp detekterats.
Meny	Visas i display	Kommentar [Defaultvärde]	"Inställningar" M2	Se kommentarer M1 ovan för de motsvarande M2-parametrar som följer i menyn.
	Snabbkonfig:	Det urval av inställningar som krävs för enkel driftsättning.	Strömvärde	[0]; Värde som används vid kontroll av angiven strömgräns aktiv respektive inaktiv motor.
Nod-ID	Ange Nod-ID [221]; Får inte sättas till 0.		In/Ut-signaler	Aktuella signalnivåer
Motortest	Från menyalternativ Kalibrering nedan: Inställning av ändlägesbrytare på motor till solskydd.		AIN1	[V]
Solskyddstyp M1	Solskyddstyp innebär ett funktionsval där siffran anger typ av solskydd. Varje typ anges här med engelsk och svensk benämning. 0 = disabled/Inaktiv 1 = Screen/Awning (Rullgardin/markis) 2 = Venetian/persienn [0]; Default = Inaktiverat solskydd.		AUT1	[V]
Solskyddstyp M2	Se solskyddstyp M1 för anvisningar.		DIN1	Status: 0 eller 1
Skyddsfunktion:	[0 = Inaktiv]; Lista med två funktionsval: <Inaktiv = invändig>; <Kontrollerad = Utvändig>; Så länge en signal detekteras från ett yttre system är solavskärmningsstyrningen aktiv; vid utebliven signal går solskyddet upp och stannar upp tills signal detekteras>.		DIN2	Status: 0 eller 1
Hantera ETK			Inställningar:	
ETK1 funktion	Koppling till motorer/solavskärmningar [0 = inaktiv]; 1 = M1; 2 = M2; 3 = M1+M2 [0]; Se ETK1		Motorreglering:	[0]; Se urvalet parametrar under meny snabbkonfig för anvisning.
ETK2 funktion	[0]; Se ETK1		Solskyddstyp M1	[Om 0; Körtid kommer att beräknas och anges här]; Om -1; Körtiden beräknas inte. Avskärmningen går alltid till sina ändlägen.
ETK3 funktion	[0]; Se ETK1		Körtid M1	[Om 0; Körtid kommer att beräknas och anges här]; Om -1; Körtiden beräknas inte. Avskärmningen går alltid till sina ändlägen.
ETK4 funktion	[0]; Se ETK1		Solskyddstyp M2	[0]; Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
			Körtid M2	[Om 0; Körtid kommer att beräknas och anges här]; Om -1; Körtiden beräknas inte. Avskärmningen går alltid till sina ändlägen.
			Skyddsfunktion:	[Inaktiv]; Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
			Initieringstid	[120] Fördräjning i sekunder till starten av klockning körtid.

Visas i display Meny	Kommentar [Defaultvärde]
Ström aktiv	[130] Ett värde som motsvarar den strömgräns som indikerar en aktiv motor.
Ström inaktiv	[40] Ett värde som motsvarar den strömgräns som indikerar en inaktiverad motor.
Marginal stopp	[15] Anges i % över Körtid. Ger tid utöver Körtid då ström är på efter stopp.
Fördr relä på	[3600]
Fördr relä av	[1200]
Tryckknappar: TK1 funktion:	Tryckknapp 1: [Motor 1] Lista: <Inaktiv>; <Motor1; styr motor1>;<Motor2; styr motor2>; <Alla: styr både 1 och 2>. Tryckknapp 2: [Motor 2] Lista: <Inaktiv>; <Motor1; styr motor1>;<Motor2; styr motor2>; <Alla: styr både 1 och 2>.
TK2 funktion:	Steg för att knyta trådlösa tryckknappar (ETK = Enocean tryckknapp) till SBM för motorstyrning.
Enocean TK:	
Hantera ETK	
ETK1 funktion	Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
ETK2 funktion	Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
ETK3 funktion	Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
ETK4 funktion	Se urvalet parametrar under snabbkonfig för anvisning.
In/Ut-signaler	
Insignaler	
AIN1	
Funktion:	[0 = Inaktiv]; Saknar valbara funktioner.
Param 1	Inte relevant
Param 2	Inte relevant
DIN1	
Funktion:	[Inaktiv]; Saknar valbara funktioner.
Param 1	Inte relevant
DIN2	
Funktion:	[Inaktiv]; Saknar valbara funktioner.
Param 1	Inte relevant
Utsignaler	
AUT1	
Funktion:	[Inaktiv] Lista: <Inaktiv>; <Param>.
Param 1	[0.0]
Param 2	[0.0]
Filter AIN8-1	[11111111 = AIN8 till 1; filter På; 255]; 0 = Av.
Kommunikation:	
Nod-ID	[221]1 - 247; Får ej sättas till 0
CAN Hastighet:	[3 = Auto; hastighet anges av annan styrenhet] Införd från sw SBM 2.0.0 <b>NOTERA:</b> Måste alltid ställas om det INTE finns en NCE Gateway i nätverket. NCE, om sådan ingår i nätverket, anger annars hastigheten.
Grupper:	Generell grupp tillhörighet; Binär inmatning [00000000]
Grupp 8-1	[0 = ingen grupp tillhörighet]
Grupp 16-9	[0 = ingen grupp tillhörighet]
Grupp 24-17	[0 = ingen grupp tillhörighet]
Grupp 32-25	[0 = ingen grupp tillhörighet]
Zoner	
Brand:	
Brandzon	[0 = Ej tilldelad zon]; 1 - 254; lägre brandzoner 1-20 rekommenderas
Vid zonbrand:	[0 = Ingen handling; normal drift] ; Om tilldelad zon: 1 = stängd vid brand; 2 = öppen vid brand.
Vid övrbrand:	[0 = Ingen handling; normal drift] ; 1 = stängd vid brand; 2 = öppen vid brand.
TK-zon M1	[Ej tilldelad zon = 0]; motor med en angiven zon kommer att följa styrsignaler från tryckknappar till enheter med samma zon-ID.
TK-zon M2	[Ej tilldelad zon = 0]; motor med en angiven zon kommer att följa styrsignaler från tryckknappar till enheter med samma zon-ID.

Visas i display Meny	Kommentar [Defaultvärde]
Kalibrering	Fastställa Körtid: Görs i två steg och då enbart i samband med att SBM startas första gången. Steg 1: Procedur för att ställa brytare på motorn/körriktningskontroll; Steg 2: Körtiden fastställs. Se kommentar Steg 2 nedan.
Motortest:	Vägleder vid val av motor (1 eller 2) som ännu inte har fått brytarna inställda.
Välj motor	Instruktion för att köra avskärning hela vägen upp respektive ned för att via skruvar på motorn markera brytpunkterna helt öppen och helt stängd.
Kör motor	Kommentar Steg 2: Efter att ändlägen ställts in på motorerna körs solavskärningen 1 och 2, i tur och ordning, ut automatiskt till helt stängd för att sedan, efter angiven initierings-tid, automatiskt köras till öppet läge medan körtiden mäts.
System	Aktuell version av mjukvara SBM.
Firmware:	Omstart med utloggning. Inställda värden och summeringar kvarstår.
Reset	Utloggning: Inställningar samt räknare återställs till fabriksinställningar.
Fabriksinst	Enbart internt Lindinvent.
Självtest:	Medför utloggning. Inställda värden och summeringar kvarstår.
Logga ut	Enbart internt Lindinvent.
Debug	

The presentation of the entire menu in SBM has been completed.